

SONDERAUSSTATTUNG FÜR WR

Für DanRobotics Standard-Schweißzellen mit Manipulator



Suchfunktion

Mit einer Suchfunktion kann der Roboter die Schweißuge auf dem Werkstück finden und sich entsprechend einstellen. Beispiele für Suchfunktionen sind die Nahtsuche und Nahtverfolgung.



Reinigungsstation

Mit einer automatischen Reinigungsstation reinigt der Roboter die Schweißdüse von Schweißspritzern.



BullsEye

Mit BullsEye überprüft und korrigiert der Roboter automatisch seinen Schweißpunkt (TCP).



Automatischer Werkzeugwechsel

Mit einem automatischen Werkzeugwechsel kann der Roboter während des Betriebs automatisch zwischen mehreren verschiedenen Prozessen wechseln. Darüber hinaus kann der Roboter mit einem Greifer ausgestattet werden, so dass er Teile aus einem Magazin in die Vorrichtung laden und bei Bedarf das Teil nach dem Schweißen selbst entnehmen kann.



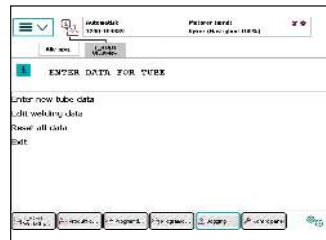
Schweißvorrichtung

Die Schweißroboterzelle kann mit einer Vorrichtung geliefert werden.



Automatische Datenerfassung

Erfassung der Nachverfolgbarkeit jedes geschweißten Teils sowie Erfassung der Produktivität und eventueller Produktionsstopps.



Parametrische Programmierung

Automatische Programmierung nach den Werkstückdaten.



Manuelle Drehung

Manuelle Drehung von Vorrichtungen/Werkstücken im Manipulator, wenn der Roboter nicht schweißt.



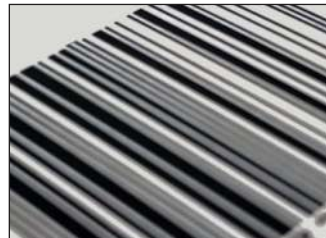
Wechsel der Stromdüse

Automatischer Wechsel der Stromdüse ohne Produktionsstopp.



Automatischer Wechsel des Schweißsystems

Der automatische Wechsel des Schweißsystems kann implementiert werden, wenn verschiedene Schweißprozesse während desselben Zyklus verwendet werden, z.B. von WIG auf MIG/MAG wechseln.



Barcode-Scanner oder RFID Chip

Um Fehlloadungen zu vermeiden, kann ein Barcode-Scanner oder RFID Chip automatisch neue Programme laden.



Automatisches Abschlacken

Automatisches Abschlacken nach dem Schweißen mit Nadelhammer oder Druckluft.



Kontrollmessung der Wolframelektrode

Automatische Kontrollmessung der Wolframelektrode, um eine schlechte Schweißung zu vermeiden, falls erforderlich, kann der Schwannenhals automatisch ersetzt werden.



Laden von Teilen in die Spannvorrichtung

Automatisches Laden der Spannvorrichtung mit Teilen in den Manipulator. FMS-Losgröße bis zu 1 Stück ohne Rüstzeit.



DANROBOTICS

DanRobotics GmbH
Haberstraße 23
24537 Neumünster
+49 152 0907 9696
www.danrobotics.de